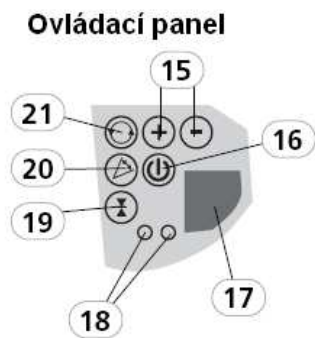
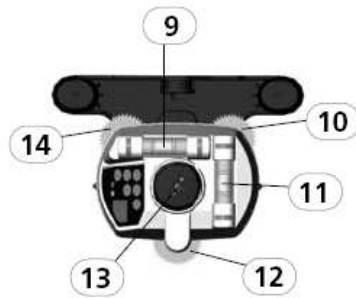
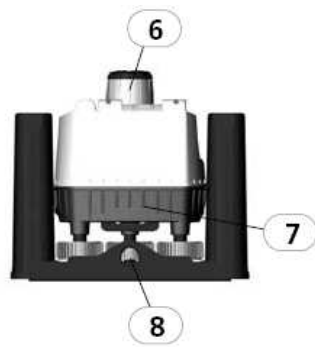


BeamControl-Master BCM

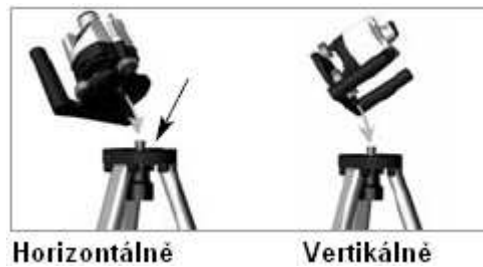


- | | |
|--------------------------|---------------------------------|
| 1. integrální uchopení | 12. nivelační šroub C |
| 2. ovládací panel | 13. svislý laserový paprsek |
| 3. vertikální libela Z | 14. nivelační šroub A |
| 4. páčka krytu baterií | 15. rychlost / pracovní úhel |
| 5. závitové připojení | 16. On/Off |
| 6. rotační hlava | 17. infračervené přijímací pole |
| 7. přihrádka pro baterie | 18. LED diody |
| 8. závitové připojení | 19. režim ručního přijímače |
| 9. horizontální libela X | 20. režim scanování |
| 10. nivelační šroub B | 21. rotační režim |

1. Uvedení do provozu

1.1 Usazení

Usaďte BCM na pevný podklad nebo jej usaďte na stativ pomocí 5/8“ závitové zdičky



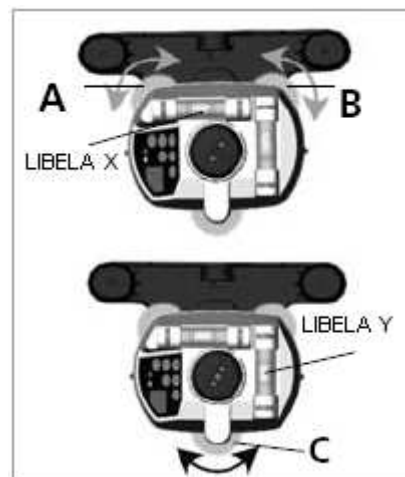
1.2 Horizontální nivelace

začněte libelou X, kterou vyrovnáte otáčením nivelačních šroubů A a B.

Upozornění:

Dívejte se na libely vždy kolmo, aby nedošlo k chybnému vyrovnání.

Nyní nastavte libelu Y otáčením nivelačního šroubu C.



1.3 Vertikální nivelace

Postavte BCM vertikálně na integrovaná držadla nebo ho upevněte na stativ. Nyní vyrovnejte jen libelu Z šroubem C.




2. Obsluha

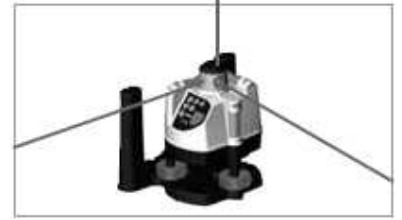
2.1 Zapnutí BCM:

Podržte 1 vteřinu stisknuté tlačítko zap/vyp, až začne rotační hlava rotovat, je aktivován rotační režim.






2.2 Bodový režim

Rotační laser vysílá na dlouhé vzdálenosti přesný laserový bod. Do tohoto režimu přejdete snížením rychlosti otáčení pomocí tlačítka  dokud se nezastaví.



2.2.1 Změna pozice



- na rotačním laseru 
- na SensoCommanderu  

2.3 Režim scanování




Šířka rozděleného intenzivního plošného paprsku je nastavitelná.







2.3.1 Aktivace režimu scanování

- na rotačním laseru 
- na SensoCommanderu 

2.3.2 Změna pozice

- na rotačním laseru 
- na SensoCommanderu  



2.3.3 Změna scanovacího úhlu

- na rotačním laseru  
- na SensoCommanderu  





2.4 Rotační režim

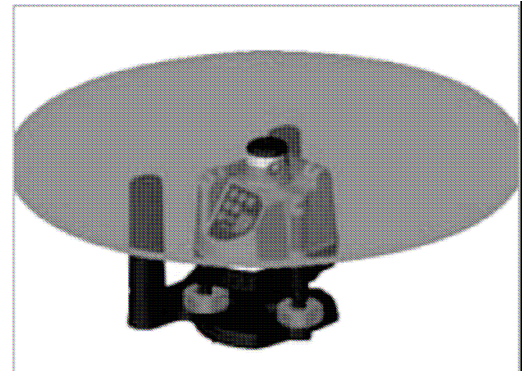
360° rotující laserový paprsek s rychlostí od 200 ot/min

2.4.1 Aktivace režimu

- na rotačním laseru 
- na SensoCommanderu 

2.4.2 Změna rychlosti

- na rotačním laseru  
- na SensoCommanderu  



Upozornění pro všechny režimy:

Červená LED dioda se rozsvítí, pokud zařízení dosáhne mezních hodnot (max. otáčky, scanovací úhel atd.)

2.5 Režim dálkového ovládání

Optimální kvalita příjmu se dosáhne pomocí vyšších konstantních otáček (max. otáčky =500ot/min)

2.5.1 Aktivace režimu

- na rotačním laseru 
- na SensoCommanderu 



3. Baterie / síťový zdroj

3.1 Výměna baterií

Svítlí-li neustále červená LED kontrolka, je nutné vyměnit baterie. K tomu stačí lehké zatáhnutí za páčku na přístroji. Odklopte kryt baterií a baterie vyměňte, dbejte na správnou polaritu.



3.2 Připojení na externí síťový zdroj

Po napojení přístroje na síťový zdroj, přemostí se napájení z baterií na tento zdroj. To způsobí, že baterie nemohou být dobíjeny pomocí tohoto síťového zdroje.

Upozornění:

Nevystavujte baterie vysokým teplotám, otevřenému ohni, přímému slunečnímu záření atd. Vlhké baterie nesmějí být nabíjeny. Použité baterie nevyhazujte do komunálního odpadu. Odneste je na sběrná místa nebezpečného odpadu.

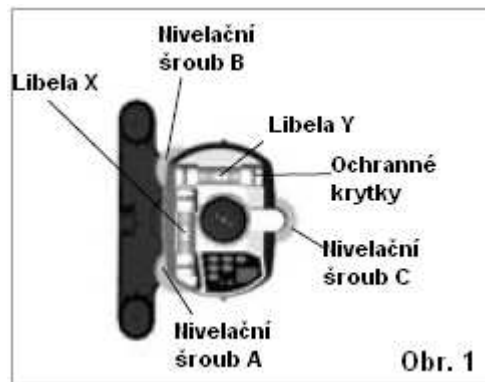
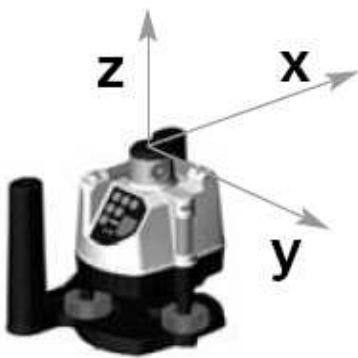
4. Kalibrace

Upozornění:

BCM je kvalitní rotační laser, který je nastaven a vyvážen dle specifikací výrobce. Pro zajištění správného fungování přístroje Vás upozorňujeme: kontrolujte pravidelně kalibraci před použitím po dlouhém transportu a delší době uskladnění. Absolutně přesná kalibrace je možná jen ve specializovaných pracovištích. Přesnost vlastnoručně provedené kalibrace závisí na Vaší pečlivosti.

4.1 Osy X/Y

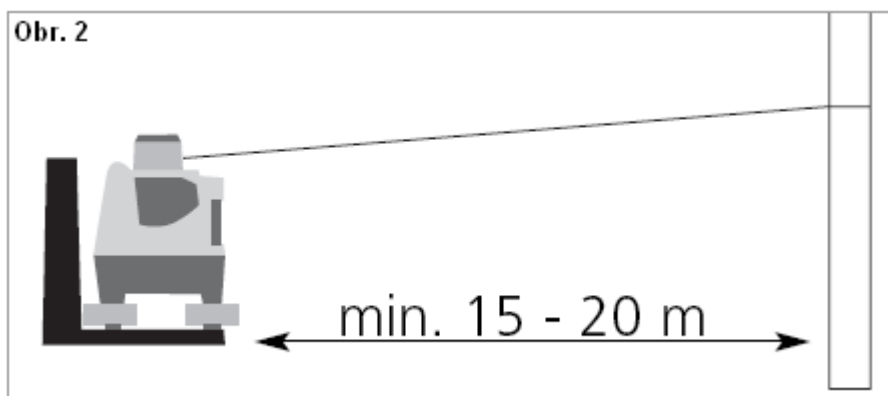
4.1.1 Příprava – vyrovnaní stativu nebo roviny



Upozornění:

Při kalibraci a přezkoušení by měl stát přístroj ve vzdálenosti 15-20 m od cíle (např. od zdi).

1. odstraňte boční krytky libely
2. otáčejte nivelačními šrouby dolů až na doraz
3. otočte nivelační šrouby o 3 otáčky ven. Na nivelačním šroubu si vyznačte pomocný bod (např. tužkou)
4. postavte přístroj na podklad nebo stativ
5. vyrovnejte stativ nebo plochu tak, aby byly libely přibližně vyrovnané (vzduchová bublina uvnitř libely by měla být volně pohyblivá)



4.1.2 Kontrola kalibrace – osa Y

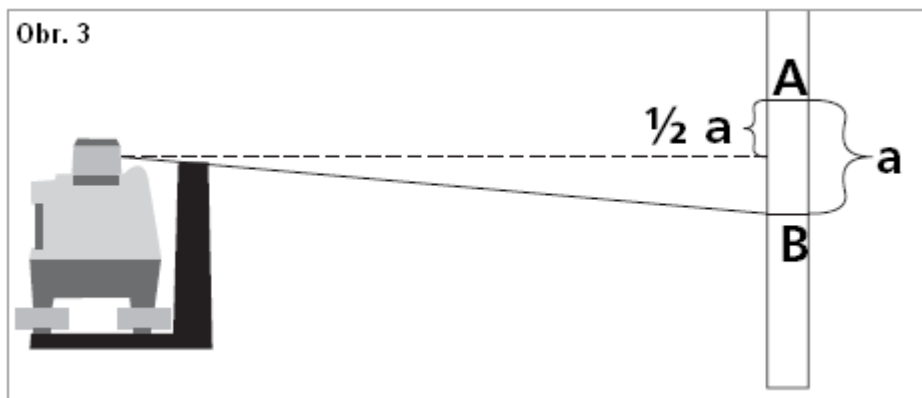
1. jemně vyrovnejte libely pomocí nivelačních šroubů
2. na stěně si označte bod A (obr. 2)
3. otočte přístroj o 180° bez vyrovnávání šroubů
4. vyrovnejte libely nivelačním šroubem

Upozornění:

Vyberte si nivelační šroub A nebo B jako referenční šroub. Srovnejte přístroj ostatními nivelačními šrouby.

5. označte si na stěně bod B (obr. 3)

Pokud se nachází bod B ve stejné výšce jako bod A, pak je libela Y správně vykalibrovaná. Není-li tomu tak, je nutné přístroj překalibrovat.

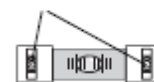


4.1.3 Provedení kalibrace – osa Y

1. nasměrujte paprsek přesně mezi body A a B (vzdálenost $\frac{1}{2} a$) nivelačními šrouby (nepoužijte referenční šroub)
2. Vyrovnejte libelu pomocí kalibračních šroubů (použijte přiložený imbus klíč SW 2.5)

4.1.4 Přezkoušení a provedení kalibrace osy X

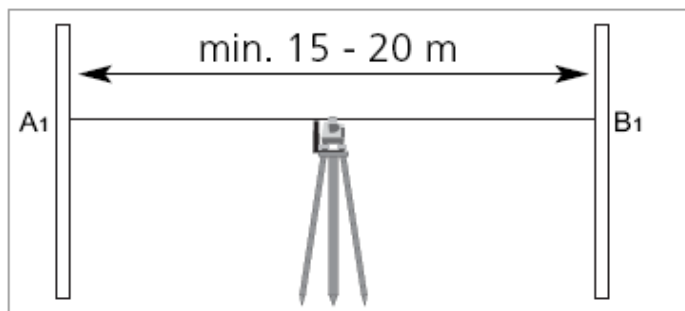
Postupujte stejně jako u přezkoušení a kalibrace Y osy, Vyrovnávejte paprsek podle libely X.



4.2 Osa Z

4.2.1 Kalibrace vertikální libely

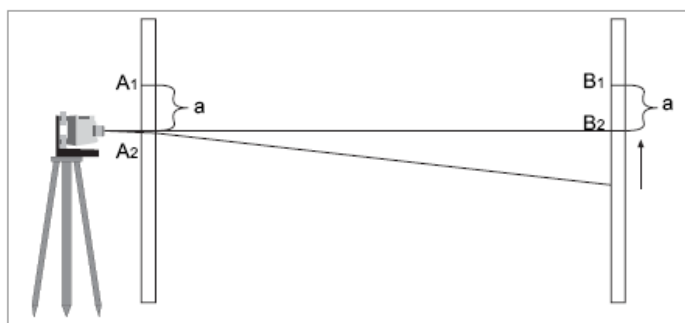
1. postavte přístroj horizontálně mezi 2 stěny. (Před kalibrací odstraňte boční ochranné krytky libely)



Upozornění:

Dříve než začnete s kontrolou se ujistěte, že jsou horizontální libely X a Y správně kalibrované.

2. označte si na zdi bod A1 a B1
3. postavte si přístroj vertikálně do blízkosti cíle A
4. zamířte laser na první cíl a označte si bod A2
5. změřte rozdíl mezi body A1 a A2 (a)
6. přeneste naměřený rozdíl (a) na cíl B
7. nastavte laser nivelačním šroubem do výšky bodu B2
8. Kalibračním šroubem vyrovnejte libelu (použijte imbus SW 2,5)



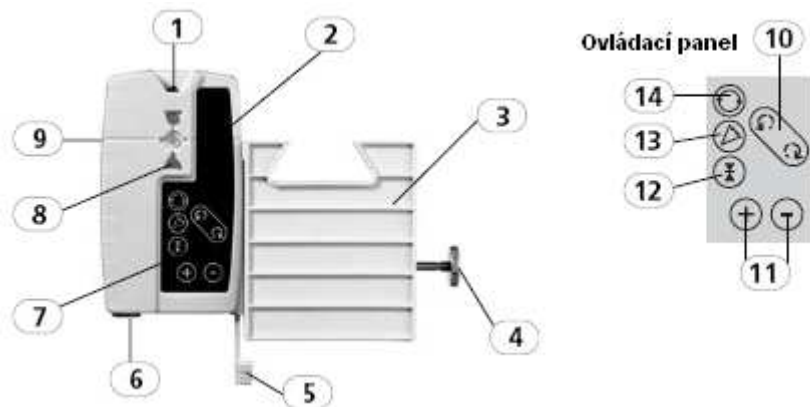
Technická data	BeamControl-Master
Laser	Třída 2 (EN 60825-1)
Výstupní výkon	</= 1 mW horizontální; < 0,33 mW vertikální
Vlnová délka	635 nm
Přesnost	±
Senzor	0,02 % (± 2 mm/10 m)
Dělič paprsku	20“
Funkce	
Provozní režimy	Bodový režim; rotační režim; režim ručního přijímače; režim scanování
Nastavení	Změna polohy; rychlosti, hlasitosti zvuku, pracovního úhlu; polohy
Referenční paprsek	Vertikální
Režim laseru	
Horizontální rovina	Manuální nastavení sklonu
Rychlost otáčení	0, 50 ,100, 200 ot./min.; 500 ot./min. pro dálkové ovládání
Zdroje napájení	
Výdrž baterií	Cca 40 hod. (4 x 1,5 V alkalické baterie typu AA)
Souvislý provoz	Připojovací zdířka pro externí napájení
Ostatní	
Pracovní teplota	0 – 50°C
Skladovací teplota	-10 – 70°C

6. Volitelné příslušenství

Informace o doplňkovém příslušenství získáte u specializovaných prodejců nebo navštivte naše stránky na www.laserliner.com.

6.1 SensoCommander:

Kombinuje funkci laserového přijímače a dálkového ovládání.



1. výstup infračerveného signálu
2. pole příjmu laserového paprsku
3. univerzální držák
4. utahovací šroub
5. blokovácí páčka
6. kryt baterií
7. ovládací panel
8. LED diody
9. označovací ryska
10. polohování
11. rychlost, hlasitost, šíře úhlu
12. režim ručního přijímače
13. režim scanování
14. režim rotace

6.1.1 Používání SensoCommanderu jako laserového přijímače

Aktivace režimu laserového přijímače

Laserový přijímač zapnete tlačítkem . K zajištění dobrého přenosu IR signálu, namířte výstup IR paprsku na BCM. Aktivace tohoto režimu se projeví rozsvícením LED (červená / zelená) a signálním tónem SensoCommanderu.

Hlasitost





Práce se SensoCommanderem

Podržte laserový přijímač tak, aby bylo přijímací pole laseru ve výšce rotujícího laserového paprsku. S pomocí LED diod a akustického signálu najdete přesnou výšku laserové roviny.

Horní LED svítí

Posuňte SensoCommander směrem dolů

Spodní LED svítí

Posuňte SensoCommander směrem nahoru

Středová LED svítí žlutě

Pomalu pohybujte se SensoCommanderem, dokud středová LED nezasvítí zeleně

Středová LED svítí zeleně

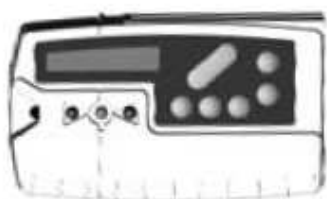
SensoCommander je přesně v rovině

Upozornění:

Pokud svítí středová LED oranžově, nacházíte se v pásmu 5mm od přesného středu – šířka laserové roviny. Lepších výsledků měření dosáhnete pokud upevníte SensoCommander na měřicí tyč.

Výměna baterií:

Otočte knoflíkem na spodní straně a vytáhněte jej. Vyměňte baterie, dbejte na správnou polaritu.

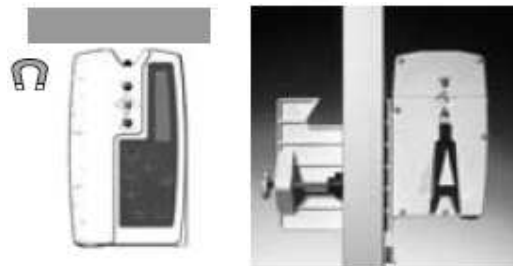


Typ AAA



Zvláštnosti SensoCommanderu:

S pomocí univerzálního držáku můžete upevnit SensoCommander na měřicí nebo nivelační tyč. Díky integrovaným magnetům může být SensoCommander také jako elektronický cílový terč, např. při stavbě kovových regálů atd.



6.3 Laserové zjasňující brýle

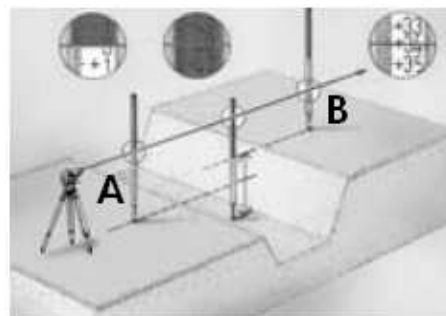
Zlepšují viditelnost laserového paprsku, jsou vhodné pro práci na větší vzdálenosti a za nepříznivých světelných podmínek.

6.4 Nivelační tyč flexi 2,4m

Pomocí měřicí tyče můžete jednoduše změřit výškový rozdíl.



1. Nastavte výchozí bod A na hodnotu 0 (na stupnici) v místě, kde se dotýká paprsek tyče.
2. Na dalších tyčích uvidíte aktuální výškový rozdíl.



6.5 Stativ

Při upevňování na stativ si dejte pozor na to, aby jednotlivé nohy stativu stály pevně na podkladu. Do měkkého podkladu lehce nohy vtačte. Výšku stativu můžete měnit pomocí výškově stavitelných noh.

Prohlášení o záruce

Doba záruky trvá 2 roky od data zakoupení. Ze záruky jsou vyjmuty: škody, které se vztahují k nesprávnému používání nebo špatnému uskladnění, normální opotřebování a nedostatky, které hodnotu nebo provozuschopnost ovlivňují jen nevýznamně. Při intervencích námi neautorizovaných míst záruka zaniká. V případě poruchy v záruční době odevzdejte prosím kompletní přístroj se všemi informacemi a účtenkou vašemu prodejci nebo zašlete na UMAREX-Laserliner.