

## Linkerkit PIR | Raspberry Pi und Arduino



Sehr geehrter Kunde,

vielen Dank, dass Sie sich für unser Produkt entschieden haben.

Im Folgenden haben wir aufgelistet, was bei der Inbetriebnahme zu beachten ist:

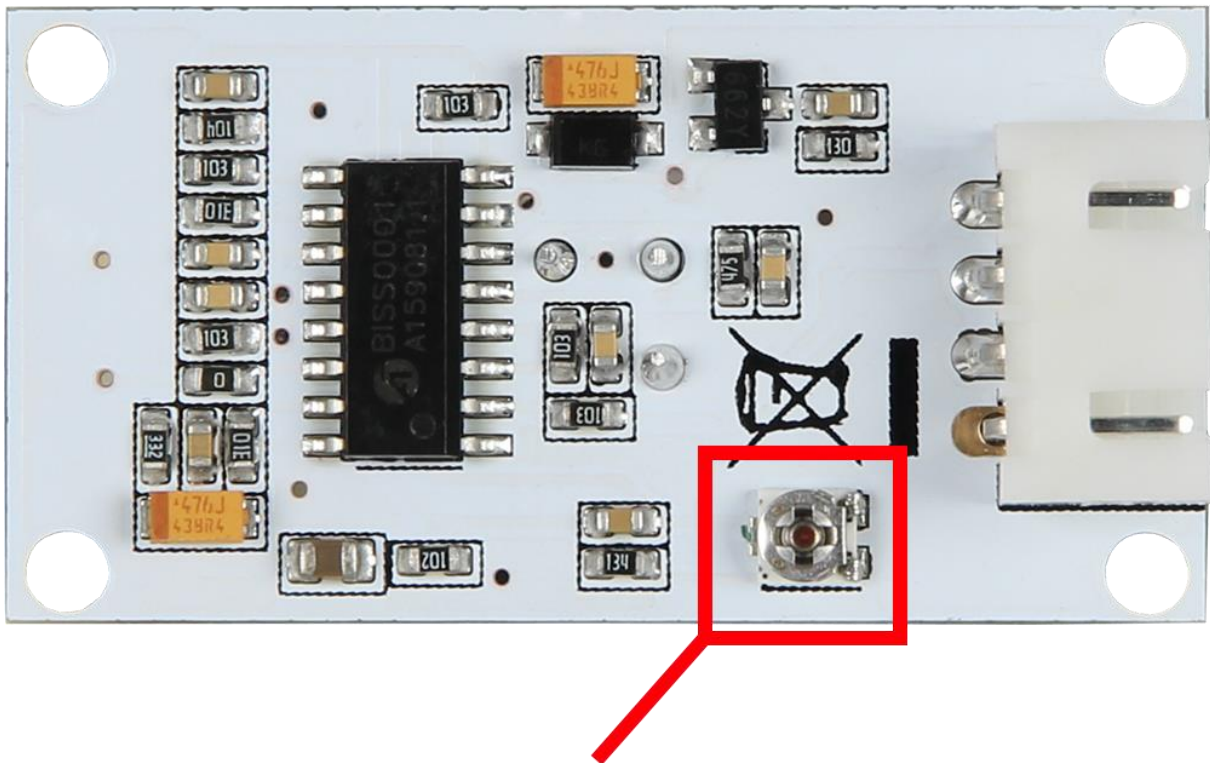
---

Dieses LinkerKit-Modul beinhaltet einen PIR-Bewegungs-Sensor (PIR-> Pyroelectric InfraRed Sensor). Dieses Modul gibt an seinem „SIG“ Sensorausgangspin ein „HIGH“-Signal für die Dauer von 3s aus, wenn im Sicht- und Detektionsbereich der Fresnel-Linse eine Bewegung detektiert wurde. Danach geht das Signal wieder in den „LOW“-Zustand über.

Technische Daten:

- Verwendeter Detektor-IC: BIS0001
- Detektionswinkel: 120°
- Detektion-Reichweite: maximal 6m (3m Standard)
- Reichweite einstellbar

Die maximale Reichweite kann über den Empfindlichkeitsregler an der Unterseite des Moduls mittels eines Kreuzschraubenziehers zwischen 3m und 6m eingestellt werden. (Das Einstell-Potentiometer hat hierbei kein Anfangs- und Endpunkt)



## Empfindlichkeitsregler

### Beispielsoftware:

Im Zip-Paket der Beispiel-Software, finden Sie neben dem Datenblatt des verwendeten Detektor-IC BIS0001, auch Beispiel-Software für die Mikrokontroller-Systeme Arduino und Raspberry-Pi. Die Software gibt an einer LED ein Signal aus, wenn am Sensor eine Bewegung detektiert wurde. Zusätzlich wird beim Raspberry Pi eine „Bewegung erkannt“ Meldung in der Konsole ausgegeben

#### Arduino:

Schließen Sie das PIR-Sensormodul mittels LinkerKit-Kabel an DIGITAL-PIN 2 und ein LED-Modul oder ein Buzzer-Modul an DIGITAL-PIN 13 an. Danach programmieren Sie Ihren Arduino mit dem Programm-Code aus der Datei „LK-PIR\_Arduino.ino“

#### Raspberry Pi:

Schließen Sie das PIR-Sensormodul mittels LinkerKit-Kabel an GPIO12 und ein LED-Modul oder ein Buzzer-Modul an GPIO15 an. Starten Sie die beiliegende Python-Code Datei „PIR\_SensorTest\_RPi.py“ mittels des Befehl „sudo python PIR\_SensorTest\_RPi.py“