



POSITAL

FRABA

IXARC Drehgeber

UCD-CA01B-1413-R10A-2AW



Schnittstelle

| | |
|---------------------------|--|
| Schnittstelle | CANopen |
| Profil | DS-406 |
| Programmierfunktionen | Auflösung, Preset, 2 Endschalter, 8 CAMS, Baudrate, CAN-Identifizier, Bootloader, Übertragungsmodi: Polled, Cyclic, Sync |
| Ausstattung | Rundachse |
| Übertragungsrate | min. 20 kBaud, max. 1 MBaud |
| Schnittstellen Zykluszeit | ≥ 1 ms |
| Video Manual | ▶ Watch a simple installation video |

Ausgänge

| | |
|-----------------|---|
| Ausgangstreiber | Empfänger (ISO 11898), galvanisch getrennt mittels Optokopplern |
|-----------------|---|

Elektrische Daten

| | |
|---------------------|-------------------|
| Versorgungsspannung | 9 - 30 VDC |
| Leistungsaufnahme | ≤ 1.2 W |
| Verpolungsschutz | Ja |
| Kurzschluss-Schutz | Ja |
| EMC: Störaussendung | DIN EN 61000-6-4 |
| EMV: Störfestigkeit | DIN EN 61000-6-2 |
| MTTF | 240 years @ 40 °C |

Data Sheet

Printed at 26-09-2017 22:09



POSITAL

FRABA

Sensor

| | |
|-----------------------|---|
| Technologie | Magnetisch |
| Auflösung Singleturn | 13 bit |
| Auflösung Multiturn | 14 bit |
| Multiturn-Technologie | Energieautarker Impulszähler (Ohne Batterie, ohne Getriebe) |
| Genauigkeit (INL) | $\pm 0,0878^\circ$ (≤ 12 Bit) |
| Code | Binär |

Umgebungsbedingungen

| | |
|---------------------|---|
| Schutzart (Welle) | IP65 |
| Schutzart (Gehäuse) | IP54 |
| Betriebstemperatur | -30 °C fixed (-22 °F), -5 °C flexible (+23 °F) - +80 °C (+176 °F) |
| Lagertemperatur | -40 °C (-40 °F) - +85 °C (+185 °F) |
| Luftfeuchtigkeit | 98%, ohne Betauung |

Mechanische Daten

| | |
|--|---|
| Material Anschlusshaube | Ohne |
| Material Gehäuse | Stahl |
| Beschichtung des Gehäuses | Kathodischer Korrosionsschutz (>720 h Salznebeltest) |
| Flansch | Synchroflansch, \varnothing 36 mm |
| Material Flansch | Aluminium |
| Wellentyp | Vollwelle, Länge = 20 mm |
| Wellendurchmesser | \varnothing 10 mm (0.39") |
| Material Welle | Edelstahl V2A (1,4305; 303) |
| Max. Wellenbelastung | axial 40 N, radial 110 N |
| Minimale Mechanische Lebensdauer (10 ⁸ Umdrehungen bei Fa / Fr) | 30 (20 N / 40 N), 10 (40 N / 60 N), 7 (40 N / 80 N), 3 (40 N / 110 N) |
| Reibmoment | ≤ 3 Ncm @ 20 °C (4.2 oz-in @ 68 °F) |
| Max. Zulässige Mechanische Drehzahl | ≤ 12000 1/min |
| Schockfestigkeit | ≤ 100 g (Halbsinus 6 ms, EN 60068-2-27) |
| Dauerschock | ≤ 10 g (Halbsinus 16 ms, EN 60068-2-29) |
| Vibrationsfestigkeit | ≤ 10 g (10 Hz - 1000 Hz, EN 60068-2-6) |
| Länge | 56 mm (2.20") |
| Gewicht | 270 g (0.60 lb) |

Data Sheet

Printed at 26-09-2017 22:09



POSITAL

FRABA

Elektrischer Anschluss

| | |
|------------------------|---|
| Verbindungsausrichtung | Axial |
| Anschlussart | Kabel / Stecker |
| Kabellänge | 2 m [79"] |
| Leiterquerschnitt | 0,14 mm ² / AWG 26 |
| Material / Art | PVC |
| Kabeldurchmesser | 6 mm (0,24 in) |
| Minimaler Biegeradius | 46 mm (1.81") fest verlegt, 61 mm (2.4") flexibel verlegt |

Elektrischer Anschluss

| | |
|--------------|---------|
| Approval | CE |
| Lebenszyklus | Bewährt |

Anschlussplan

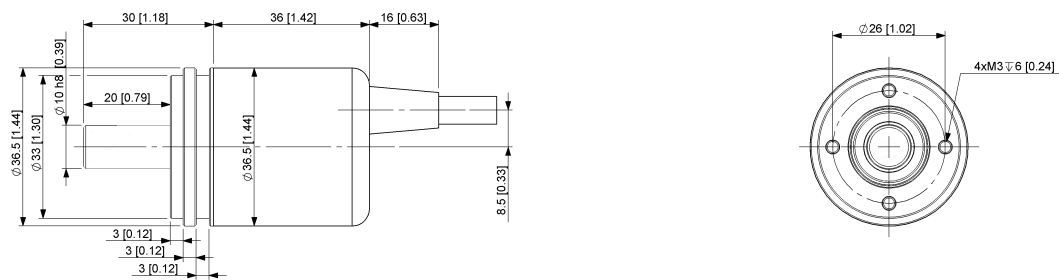
| | |
|--------------|------------|
| SIGNAL | KABELFARBE |
| Power Supply | Rot |
| GND | Gelb |
| CAN High | Weiß |
| CAN Low | Braun |
| CAN GND | Grün |

Connector-View on Encoder



POSITAL

FRABA



[2D Zeichnung](#)

Zubehör

Clamp Disc w/ Eccentric Hole-4pcs
Clamp Disc w/ Centred Hole-4pcs

Coupling Disc Type-10-12
Coupling Bellow Type-10-10
Coupling Bellow Type-06-10
Coupling Bellow Type-08-10
Coupling Bellow Type-10-12
Coupling Bellow Type-10-(1/4")
Coupling Bellow Type-10-(3/8")
Coupling Jaw Type-06-10
Coupling Jaw Type-08-10
Coupling Jaw Type-10-12
Coupling Jaw Type-10-(1/4")
Coupling Jaw Type-10-(3/8")

Data Sheet
Printed at 26-09-2017 22:09



POSITAL

FRABA

Coupling Jaw Type-10-10
Coupling Disc Type-06-10
Coupling Disc Type-10-10
More

Kontakt



POSITAL
Contact Us

Diese Fotos und Zeichnungen sind nur zu allgemeinen Präsentationen gedacht. Bitte beachten Sie den „Download“-Bereich für detaillierte technische Zeichnungen. Alle Maße in mm [inch]. © FRABA B.V., Alle Rechte vorbehalten. Wir übernehmen keine Verantwortung für technische Ungenauigkeiten oder Auslassungen. Spezifikationen können sich ohne vorherige Ankündigung ändern.