POSITAL
FRABA

## IXARC Codeur Rotatif Absolu

## OCD-S101B-1416-C100-2AW



| **Interface** | |
|---|---|
| Interface | SSI avec RAZ |
| Fonctions Manuelles | Complément Preset + via un câble ou connecteur |
| Temps de Cycle d'Interface | ≥ 25 µs |

| **Sorties** | |
|---|---|
| Driver de Sortie | RS422 |

| **Données électriques** | |
|---|---|
| Tension d'Alimentation | 4.5 – 30 VDC |
| Puissance Absorbée | ≤ 1.5 W |
| Temps de Cycle de démarrage | < 250 ms |
| Entrée d'Horloge | RS 422, via Optocoupleur |
| Vitesse d'Horloge | 100 kHz – 2 MHz |
| Protection Inversion de Polarité | Oui |
| Protection Contre les Courts-Circuits | Oui |
| CEM Emission des Interférences | DIN EN 61000-6-4 |
| EMC: Immunité au Bruit | DIN EN 61000-6-2 |
| MTTF | 16.2 ans @ 40 °C |

| **Capteur** | |
|---|---|
| Technologie | Optique |

| | |
|---|---|
| Résolution Monotour | 16 bit |
| Résolution Multi-tours | 14 bit |
| Multitour Technologie | Transmission mécanique (pas de batterie) |
| Précision (INL) | ±0.0220° (14 – 16 bit), ±0.0439° (≤13 bit) |
| Signal de Détection (par Défaut) | Clockwise shaft movement (front view on shaft) |
| Code | Binaire |

**Spécifications environnementales**

| | |
|---|---|
| Classe de Protection | IP65 |
| Classe de Protection (Boîtier) | IP66/IP67 |
| Température de Service | -30 °C fixed (-22 °F), -5 °C flexible (+23 °F) - +80 °C (+176 °F) |
| Humidité | 98%, sans condensation |

**Données mécaniques**

| | |
|---|---|
| Matiére du Boîtier | Acier |
| Revêtement du Boîtier | Protection Cathodique Contre la Corrosion (> 720 h résistance à la projection d'eau de mer) + peinture liquide |
| Type de Bride | Bride de serrage, ø 58 mm |
| Matiére Bride | Aluminium |
| Type d'Arbre | Arbre plein, aplatie sur un côté, longueur = 20 mm |
| Diamètre de l'Arbre | ø 10 mm (0.39") |
| Matiére de l'arbre | Acier inoxydable V2A (1,4305; 303) |
| Charge Maximale sur l'Arbre | axial 40 N, radial 110 N |
| Minimum de Vie Mécanique (10^8 tours avec Fa/Fr) | 430 (20 N / 40 N), 150 (40 N / 60 N), 100 (40 N / 80 N), 55 (40 N / 110 N) |
| Inertie du Rotor | ≤ 30 gcm² [≤ 0.17 oz-in²] |
| Couple de Frottement | ≤ 3 Ncm @ 20 °C (4.2 oz-in @ 68 °F) |
| Maximum de Vitesse Mécanique | ≤ 12000 1/min |
| Résistance aux Chocs | ≤ 100 g (demi-sinus 6 ms, EN 60068-2-27) |
| Résistance aux Chocs Permanents | ≤ 10 g (16 ms demi-sinus, EN 60068-2-29) |
| Tenue aux Vibrations | ≤ 10 g (10 Hz – 1000 Hz, EN 60068-2-6) |
| Longueur | 52,7 mm (2.07") |
| Poids | 435 g (0.96 lb) |

**Raccordement électrique**

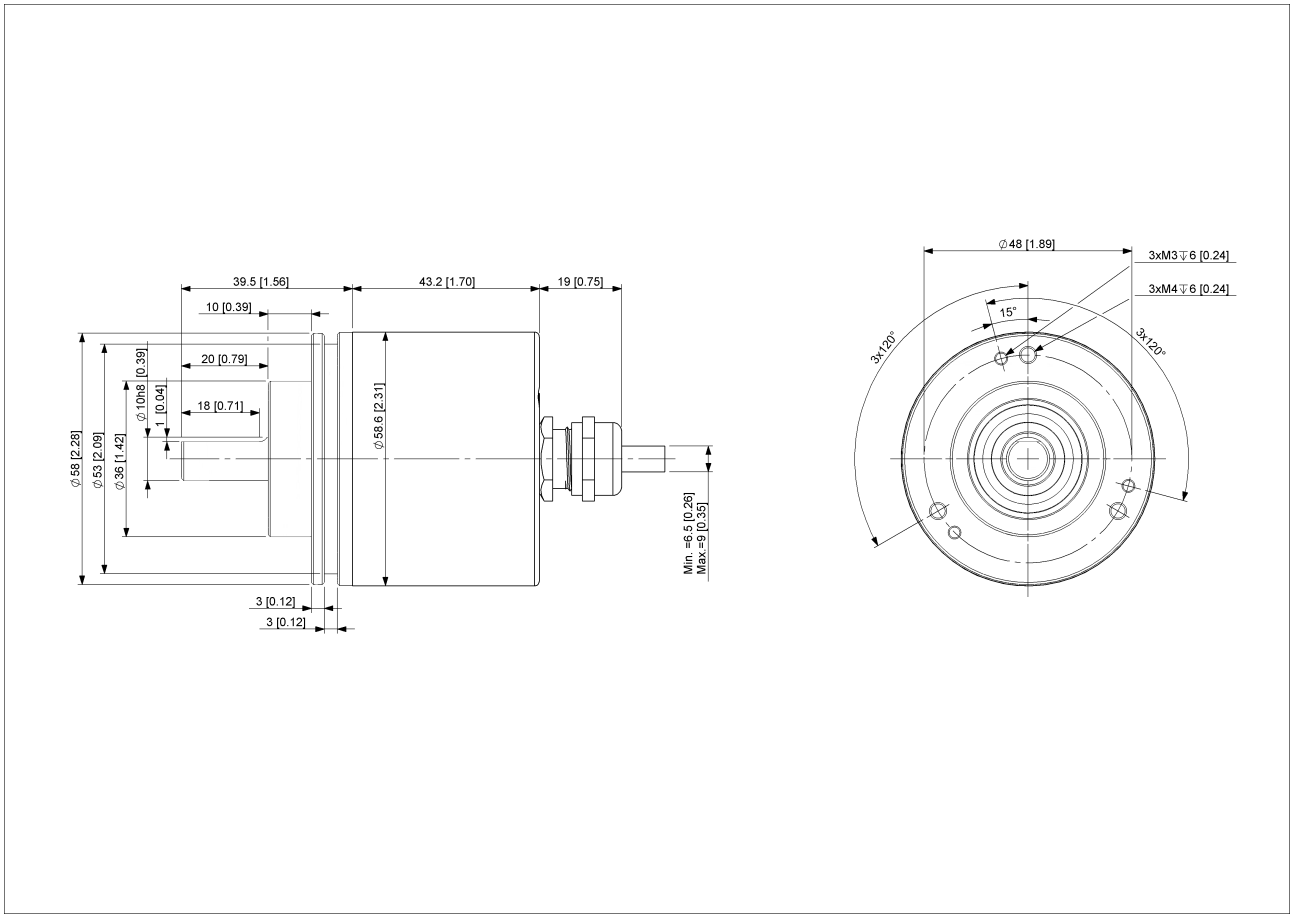
| | |
|---|---|
| Orientation de Connexion | Axial |
| Longueur du câble | 2 m [79"] |
| Section de Fil | 0,14 mm² / AWG 26 |
| Matiére / Type | PVC |
| Diamètre du Câble | 6 mm (0,24 in) |
| Rayon de Courbure Minimum | 46 mm (1.81") fixe, 61 mm (2.4") flexion |

**Raccordement électrique**

| | |
|---|---|
| Approval | CE + cULus listed, Industrial Control Equipment |
| Cycle de vie des produitsInfos | Bien établi |

**Plan de connexion**

| SIGNAL | COULEUR DU CÂBLE |
|---|---|
| Power Supply | Brun |
| GND | Blanc |
| Data+ | Gris |
| Data- | Rose |
| Clock+ | Vert |
| Clock- | Jaune |
| Preset | Bleu |
| DIR | Rouge |
| Shielding | Bouclier |




2D dessin

**Accessoires**

Clamp Disc w/ Eccentric Hole-4pcs
Clamp Disc w/ Centred Hole-4pcs

Coupling Disc Type-10-12
Coupling Bellow Type-10-10
Coupling Bellow Type-06-10
Coupling Bellow Type-08-10
Coupling Bellow Type-10-12
Coupling Bellow Type-10-(1/4")
Coupling Bellow Type-10-(3/8")
Coupling Jaw Type-06-10
Coupling Jaw Type-08-10
Coupling Jaw Type-10-12
Coupling Jaw Type-10-(1/4")
Coupling Jaw Type-10-(3/8")

Coupling Jaw Type-10-10
Coupling Disc Type-06-10
Coupling Disc Type-10-10
More

Mounting Bracket for Clamping Flange w/ fixtures
L Mounting Bracket w/ screws
Mounting Bracket Spring Loaded f. Clamping Flange

**Contact**



POSITAL
Contact Us

L'image et le dessin sont à des fins de présentation générale seulement. S'il vous plaît se référer à la section "Télécharger" pour les dessins techniques détaillés. Dimensions en [inch] mm.© FRABA B.V., Tous droits réservés. Nous n'assumons aucune responsabilité pour des inexactitudes techniques ou omissions. Les spécifications sont sujettes à modification sans préavis.