



# POSITAL

## FRABA

### IXARC Codeur Rotatif Absolu

### UCD-CA01B-1312-R060-2AW



#### Interface

Interface	CANopen
Profil	DS-406
Fonctions de Programmation	Résolution, preset, 2 interrupteurs, 8 CAMS, vitesse de transmission, peut-identifier, bootloader, les modes de transmission: interrogé, cyclique, sync
Caractéristiques	Axe rond
Vitesse de Transmission	min. 20 kBaud, max. 1 MBaud
Temps de Cycle d'Interface	$\geq 1$ ms
Video Manual	<a href="#">▶ Watch a simple installation video</a>

#### Sorties

Driver de Sortie	Émetteur-récepteur (ISO 11898), avec isolation galvanique par photocoupleur
------------------	---

#### Données électriques

Tension d'Alimentation	9 - 30 VDC
Puissance Absorbée	$\leq 1.2$ W
Protection Inversion de Polarité	Oui
Protection Contre les Courts-Circuits	Oui
CEM Emission des Interférences	DIN EN 61000-6-4
EMC: Immunité au Bruit	DIN EN 61000-6-2

Data Sheet

Printed at 28-09-2017 21:09



# POSITAL

## FRABA

MTTF	240 years @ 40 °C
------	-------------------

### Capteur

Technologie	Magnétique
Résolution Monotour	12 bit
Résolution Multi-tours	13 bit
Multitour Technologie	Auto alimenté compteur d'impulsions magnétiques (pas de batterie, pas de marche)
Précision (INL)	±0,0878° (≤12 bits)
Code	Binaire

### Spécifications environnementales

Classe de Protection	IP65
Classe de Protection (Boîtier)	IP65
Température de Service	-30 °C fixed (-22 °F), -5 °C flexible (+23 °F) - +80 °C (+176 °F)
Température de Stockage	-40 °C (-40 °F) - +85 °C (+185 °F)
Humidité	98%, sans condensation

### Données mécaniques

Matière du Bouchon de Connexion	Sans
Matière du Boîtier	Acier
Revêtement du Boîtier	Protection Cathodique Contre la Corrosion (> 720 h résistance à la projection d'eau de mer)
Type de Bride	Bride synchro, ø 36 mm
Matière Bride	Aluminium
Type d'Arbre	Arbre plein, longueur = 11.5 mm
Diamètre de l'Arbre	ø 6 mm (0.24")
Matière de l'arbre	Acier inoxydable V2A (1,4305; 303)
Charge Maximale sur l'Arbre	axial 40 N, radial 110 N
Minimum de Vie Mécanique (10 <sup>8</sup> tours avec Fa/Fr)	40 (20 N / 40 N), 14 (40 N / 60 N), 10 (40 N / 80 N), 6 (40 N / 110 N)
Couple de Frottement	≤ 3 Ncm @ 20 °C (4.2 oz-in @ 68 °F)
Maximum de Vitesse Mécanique	≤ 12000 1/min
Résistance aux Chocs	≤ 100 g (demi-sinus 6 ms, EN 60068-2-27)
Résistance aux Chocs Permanents	≤ 10 g (16 ms demi-sinus, EN 60068-2-29)
Tenue aux Vibrations	≤ 10 g (10 Hz - 1000 Hz, EN 60068-2-6)
Longueur	43 mm (1.69")

Data Sheet

Printed at 28-09-2017 21:09



# POSITAL

## FRABA

Poids	255 g (0.56 lb)
-------	-----------------

### Raccordement électrique

Orientation de Connexion	Axial
Type de Connexion	Câble / Connecteur
Longueur du câble	2 m [79"]
Section de Fil	0,14 mm <sup>2</sup> / AWG 26
Matière / Type	PVC
Diamètre du Câble	6 mm (0,24 in)
Rayon de Courbure Minimum	46 mm (1.81") fixe, 61 mm (2.4") flexion

### Raccordement électrique

Approval	CE + cULus listed, Industrial Control Equipment + E1
Cycle de vie des produitsInfos	Bien établi

### Plan de connexion

SIGNAL	COULEUR DU CÂBLE
Power Supply	Rouge
GND	Jaune
CAN High	Blanc
CAN Low	Brun
CAN GND	Vert

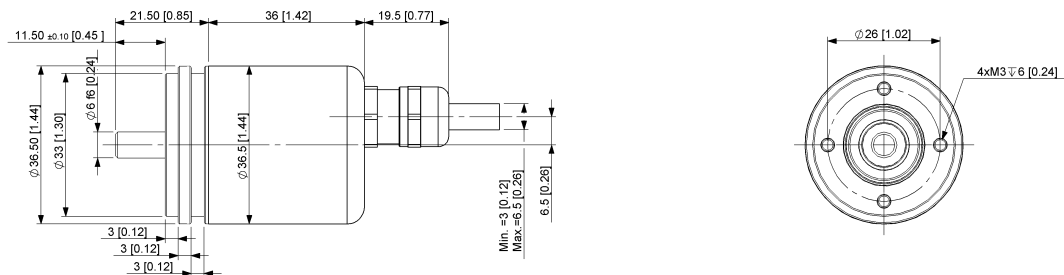
Connector-View on Encoder



# POSITAL

---

## FRABA



[2D dessin](#)

### Accessoires

Clamp Disc w/ Eccentric Hole-4pcs  
Clamp Disc w/ Centred Hole-4pcs

Coupling Bellow Type-06-06  
Coupling Bellow Type-06-10  
Coupling Bellow Type-06-(3/8")  
Coupling Bellow Type-06-(1/4")  
Coupling Jaw Type-06-06  
Coupling Jaw Type-06-10  
Coupling Jaw Type-06-08  
Coupling Jaw Type-06-12  
Coupling Jaw Type-06-(1/4")  
Coupling Jaw Type-06-(3/8")  
Coupling Disc Type-06-06  
Coupling Disc Type-06-10

Data Sheet  
Printed at 28-09-2017 21:09



# POSITAL

---

## FRABA

More

**Contact**



POSITAL  
Contact Us

L'image et le dessin sont à des fins de présentation générale seulement. S'il vous plaît se référer à la section "Télécharger" pour les dessins techniques détaillés. Dimensions en [inch] mm. © FRABA B.V., Tous droits réservés. Nous n'assumons aucune responsabilité pour des inexactitudes techniques ou omissions. Les spécifications sont sujettes à modification sans préavis.