### Kurzbeschreibung



## Tasten und Anschlüsse





## Zubehör

Mittels zahlreicher Erweiterungsmöglichleiten steht Ihnen eine Vielzahl an verschiedensten Anwendungen zur Verfügung.





Saugnapf



Weitere Informationen finden Sie unter www.ufactory.cc

## Erste Schritte



**3** Einschalten mit der Power-Taste

#### **4** Offline-Lernmodus

#### Anlernen:

- Starten Sie den Lernmodus. Drücken Sie einmal auf 🧮 und die Statusanzeige leuchtet grün.
- Lernen Sie den Roboter manuell an. Drücken Sie einmal auf (), um den Wechselkopf einzuschalten und erneut, um ihn auszuschalten.
- Schließen Sie den Lernprozess ab. Drücken Sie einmal auf 🗮 und die Statusanzeige erlischt.

#### Wiedergabe:

- Einmalige Wiedergabe: Drücken Sie einmal auf ()) oder halten Sie für die Wiedergabe in einer Schleife () für 2 Sekunden aedrückt.
- 2. Die Statusanzeige beginnt langsam grün zu blinken.
- Drücken Sie einmal auf (), um die Wiedergabe zu beenden.







1. Laden Sie die Software unter www.ufactory.cc herunter.



Schnellstartanleitung Roboterarm CCR-45 Artikel-Nr. 1687408

CE

# uArm Studio

uArm Studio ist eine All-in-One-Software welche folgende Funktionen enthält:



- Grafische Programmierung
- Lernmodus / Anlernen & Wiedergabe
- Maus- und Tastatursteuerung
- Gestensteuerung via Leap Motion
- Zeichnen und 3D-Druck

Suchen Sie im App-Store nach "uArm Play" und laden Sie die App herunter.



#### Für Entwickler

Wir unterstützen die Entwicklung basierend auf Arduino, Python und ROS.



# uArm Play für iOS/Android



- Echtzeit-Fernsteuerung via Bluetooth
- Laden Sie Ihre Blockly-Projekte herunter, um sie jederzeit mit dem uArm wiederzugeben.



🥐 python 2. Python

# **III** ROS

3. ROS

## Technische Daten

Name: Roboterarm CCR-45	Größe: 150*140*281 mm
Gewicht: 2,2 kg	Material: Aluminium
Wiederholgenauigkeit: 0,2 mm	Arbeitsbereich (Radius): 50-320 mm
Freiheitsgrade: 4	Max. Nutzlast: 500 g
Stromversorgung: DC 12 V/5 A	Hauptplatine: Arduino MEGA2560
Gelenk-Encoder-Auflösung: 12 Bit	Baudrate: 115200 bps
Kommunikation: Micro-USB/ BT 4.0	

Zubehör	Saugnapf
	Greifer
	Universal-Halterung*
	Seeed Grove**
	OpenMV Kameramodul*
	3D-Drucker-Extruder*
*Optionale Teile	**Gerät von Drittanbietern

Besuchen Sie: https://github.com/uArm-Developer

# 

### **Brief Description**



## **Buttons And Ports**



Accessory Port PG3 GND 5.5V PC7 PA0 (D30) (D22) For Developer

## Accessories

extension possibilities.







For more information, please visit www.ufactory.cc

Numerous various applications are available due to numerous



Suction Cup

**Getting Started** 



**5** Turn on the power button

#### **4** Offline Learning Mode

#### Teach:

- I. Start learning mode. Press the 🧮 once, and the status indicator turns green.
- . Teach the robot manually. Press the () once to turn on the exchangeable head, again to turn off.
- Finish the learning process. Press 🧮 once, and the status indicator turns off.

#### Play:

- . One-time playback: Press () once, or Loop playback: press () & hold for 2 seconds.
- 2. The status indicator starts flashing green slowly.
- 3. Press () once to stop playing.





#### 6 Download

1. Go to www.ufactory.cc and download the software.



Quick start guide Robot Arm CCR-45 Item No. 1687408

CE

## uArm Studio

uArm Studio is an all-in-one software which includes the following functions:



- Graphical programming
- Learning Mode / Teach&Replay
- Mouse & Keyboard Control
- Gesture Control via Leap Motion
- Drawing and 3D Printing



#### For Developer

We support development based on Arduino, Python and ROS.



please visit: https://github.com/uArm-Developer

# uArm Play for iOS / Android

#### Search "uArm Play" in APP store and download.



- Remote Real-time Control via Bluetooth
- Download your Blockly projects to uArm play and replay them anytime





**Specifications** 

Name: Robot Arm CCR-45

Repeat accuracy: 0.2 mm

Power supply: DC 12 V/5 A

Joint encoder resolution: 12 bit

Communication: Mirco USB/BT

Accessories

\*Optional Parts

Degrees of freedom: 4

Weight: 2.2 kg

4.0

Size: 150\*140\*281 mm

Working range(radius): 50-320 mm

Main board: Arduino MEGA2560

Suction Cup

Gripper

Universal Holder\*

Seeed Grove\*\*

OpenMV camera module\*

3D Print Extruder\*

\*\*Third Party Device

Material: Aluminum

Max payload: 500 g

Baudrate: 115200 bps

3.	ROS
•••	

# M<sup>A</sup>KER FACTORY